STF加速器での9セル超伝導加速空洞アライメント検出のためのHOM解析

ANALYSIS OF HOM FOR ALIGNMENT DETECTION OF 9-CELL SUPERCONDUCTING CAVITIES IN STF ACCELERATOR

倉本綾佳^{#, A)}, 早野仁司^{B)}

Ayaka Kuramoto^{#, A)}, Hitoshi Hayano^{B)} ^{A)} The Graduate University for Advanced Studies, SOKENDAI ^{B)} High Energy Accelerator Research Organization, KEK

Abstract

Cavity alignment requirements for ILC are less than 300 µm offset and 300 µrad tilt with respect to cryomodule axis. To achieve these requirements, we need to confirm alignment quality of the existing cryomodule. Beam induced HOM was measured with beam trajectory sweep in STF (Superconducting rf Test Facility) accelerator in 2012 - 2013. To detect alignment of 9-cell superconducting cavities, we propose to use electrical centers of TE111-1 and beam pipe modes. The detailed data analysis is discussed in this paper.

1. はじめに

ILC ではクライオモジュールに対して 300 µm 以 下のオフセット且つ 300 µrad 以下の傾きで9セル超 伝導加速空洞が設置されていることが要求されてい る^[1].現状ではどの程度のアライメント精度を得ら れているのか検証する必要がある.ビーム通過位置 と電気的中心との距離はダイポールモード HOM の 強度に比例することが知られており,ダイポール モードのこの性質を利用した空洞のオフセット量測 定はすでに DESY の FLASH において測定されてい る^{[2][3][4][5][6]}が,組み立て中や2Kまでの冷却中に生 じた空洞の曲がり等の変形の測定は未だ行われてい ない.空洞の傾きおよび歪みを空洞長手方向中心お よび両端での空洞電気的中心の関係から推定するこ とを試みている.

2. 測定セットアップ

2.1 STF 加速器

STF 加速器^{[7][8][9]}にて HOM 測定を行った. L バン ド RF 電子銃^[10]で生成された電子ビームはクライオ モジュール内に納められた 2 つの 9 セル超伝導加速 空洞^[11]により 40 MeV まで加速される. Figure 1 は クライオモジュールの上流側から下流を向いて撮ら れた写真である. STF 加速器ビームラインの内, HOM 測定に関する部分のみのレイアウトを Fig. 2 に示す. 9 セル超伝導加速空洞を上流からそれぞれ cav1, cav2, 9 セル超伝導加速空洞に 2 つずつ取り 付けられた HOM カプラーを上流から HOM1, HOM2 と呼ぶ. ビーム位置モニター (BPM) はクラ イオモジュールの上流,下流に設置されている.



Figure 1: STF Accelerator.



Figure 2: Simplified Layout of HOM detection. An electron beam comes in from the left through dipole magnets, beam position monitor (BPM), two SC cavities, and another BPM.

2つのダイポールマグネットが上流の BPM より も上流にあり,このマグネットを用いてビームを横 方向にスキャンすることができる.ビーム軌道ス キャン時に HOM 信号をオシロスコープ (Agilent Technologies DSO9404A)を用いて 10 GSa/s,262 kpts で 2つの BPM の信号と同期して取得した.そ のときのビームパラメータを Table 1 に示す.

[#] kuramoto@post.kek.jp

Parameter	value
Frequency of accelerator	1.300 GHz
Number of beam bunches	28
Bunch spacing	6.15 ns
Bunch charge	~50 pC
Repetition	5 Hz
Gradient of RF Gun	40 MV/m
Gradient of cav1	16 MV/m
Gradient of cav2	24 MV/m

2.2 ビーム位置推定

BPM にはクリッピング回路が組み込まれ,バンチ にわたって平均を取り位置を導出している.これら のゲート幅は30 ns である.2つの BPM データから 空洞内でのビーム位置を見積った.このとき BPM 間ではビーム軌道は線形であることを仮定した.ク リッピング回路と計算式の非線形よりビーム位置導 出には補正が必要であった.HFSS でビーム位置変 化による電圧応答を計算し,ビーム位置の補正を 行った.

2.3 電気的中心導出方法

ダイポールモードの強度はビーム位置に比例する. ビームが横方向にスキャンされたとき,ビーム位置 に対するダイポールモード強度のプロットは V 字を 描く. Figure 4 はビームを x 方向にスキャンした時 の Fig. 3 中のピーク TE111-1(a)の V 字プロットの一 例である.





Figure 4: V-shape response of TE111-1(a)

V 字プロットの頂点はダイポールモードの中心軸上 にのる.V 字プロットを2つの領域に分け直線 フィットした結果,求められた交点をV字の頂点と した.ダイポールモードは偏極方向の違いにより Fig.3のようにスプリットしているので,ダイポー ルモードの中心軸が2本求められ,その交点が電気 的中心となる.模式的に示した図が Fig.5 である.



Figure 5: Conceptual diagram of detecting an electrical center.

2.4 アライメント検出方法

空洞長手方向中心の電気的中心はその位置で最も 振幅が大きくなる電場分布を持つ HOM の最低周波 数帯中の9分のπモード(TE111-1)から導出し, 空洞両端の電気的中心はビームパイプ付近に局在す るモードを用いて求める.

2.5 TE111-1モード

TE111-1 の測定時には HOM カプラーとオシロス コープとを接続するケーブルの間に 2 つのハイパス フィルター (HPF: Mini-Circuits VHF-1500+)と 1.590 GHz から 1.802 GHz を通過させるバンドパスフィ ルター (BPF)を1つ接続した. このセットアップで は TE111 のすべてのモードを検出できる. cav1 での TE111 の共振周波数を Table 2 に示す. #は共振周波 数の通し番号であり, n*(π /9)がセル間の位相進みで ある. スプリット毎に周波数が低い方から a, b と ラベル付けをしている.

Table 2: Observed frequencies of TE111-n in cav1

#	n		Frequency [GHz]	#	n		Frequency [GHz]
1	1	a	1.6087	10	(a	1.6933
2	1	b	1.6096	11	0	b	1.6936
3	2	a	1.6146	12	7	a	1.7231
4		b	1.6153	13	/	b	1.7234
5	2	а	1.6255	14	0	a	1.7537
6	3	b	1.6262	15	0	b	1.7541
7	4	а	1.6430	16	0	a	1.7829
8	4	b	1.6435	17	9	b	1.7849
9	5	a	1.6664				

2.6 ビームパイプモード

ビームパイプモード測定時には IQ コンバーター を用いた. その概略図を Fig. 6 に示す. 2.100 GHz, 10 dBm の信号を入力し, 50 MHz のローパスフィル ター (LPF) を用いることで, 2.050 GHz から 2.150 GHz までの HOM 信号を測定することができる. こ のとき信号の周波数は 2.100 GHz からの差 Δ f として のみ分かる.



Figure 6: Schematic diagram of IQ Converter.

3. HOM 解析

3.1 TE111-1

cav1 の TE111-1 の電気的中心を Fig. 7, Table 3 に 示す. 左図は HOM1 から取り出された TE111-1 の 解析結果であり, 右図は HOM2 から取り出された TE111-1 の解析結果である. 2 つの図から導出され た TE111-1 の電気的中心は誤差の範囲で一致してい る.



Figure 7: Electrical centers of TE111-1 in cav1: Left one is analysis of TE111-1 from HOM1 and right one is that from HOM2.

Table 3: Electrical center of TE111-1 in cav1

	HOM1	HOM2
x [µm]	1179 ± 725.6	1189 ± 363.4
y [µm]	-705.9 ± 186.0	-682.0 ± 82.63

3.5 ビームパイプモード

TDR-like TESLA 9 セル超伝導加速空洞でのビーム パイプモードの共振周波数計算値は 2.288 GHz である^[12]が, cav1 では 2.050 GHz から 2.150 GHz の間に ダイポールモードのような振る舞いをする共振点が HOM1 から 5 個, HOM2 から 10 個の見つかった. その中からスプリットモードだと考えられるほど周 波数の近い共振点であり,かつ振幅が大きく V 字を はっきりと示すものについての解析を行った. cav1 の解析を行った共振点の Δ f を Table 4 に,それらの 電気的中心を Figure 8 及び Table5 に示す.

Table 4: Observed frequencies of the beam pipe mode

		Δf [GHz] from 2.100 GHz
HOM1	а	0.0327
HOM1	b	0.0331
HOM2	c	0.0202
HOM2	d	0.0208



Figure 8: Electrical centers of beam pipe modes in cav1: Left one is at upstream beam pipe and right one is at downstream beam pipe.

Table 5: Electrical centers of beam pipe modes in cav1

	HOM1	HOM2
x [µm]	1054 ± 138.4	311.1 ± 126.2
y [µm]	-533.5 ± 60.25	-582.9 ± 52.91

3.6 TE111-6

DESY の FLASH で行われたビーム励振 HOM を用 いたオフセット測定では TE111 モードの中でイン ピーダンスの高い TE111-6 が使われている. 今回取 得したデータから実績のあるモードである TE111-6 についての解析もまた行った. Figure 9 と Table 6 は HOM2 からの信号を解析した結果である. HOM1 か らの信号は TE111-6(a)と結合をしていなかったため 解析することができなかった. これは HOM カプ ラーの取り付け角度とモードの偏極方向の関係が原 因であると考えられる. このプロットの x, y 座標 は空洞長手方向中心でのビーム位置である. TE111-1 と TE111-6 とはモードパターンが異なるため,電 気的中心が一致しなくても良いものであると考えて いるが, TE111-1 と TE111-6 とで求められた電気的 中心の位置が近い値となっていることより、この解 析方法は大きく間違ってはいないと考えている.



Figure 9: Electrical center of TE111-6 in cav1

Table 6: Electrical center of TE111-6 in cav1

	HOM1	HOM2
x [µm]		1313 ± 37.13
y [µm]		-803.9 ± 32.45

4. アライメント検出

4.1 cav1 アライメント

Figure 10 に TE111-1 およびビームパイプモードの 電気的中心を z 座標に対して示した.空洞長手方向 中心を z=0 とし,下流側を正方向とした.x,y座標 の基準は2つの BPM の0 点を結ぶ線であり,x軸正 方向はインプットカプラーが挿入されている側であ り,y軸正方向は重力方向である.



Figure 10: Preliminary alignment detection results of cav1, plotted along the cavity z-axis.

この図は y 座標についてはそれぞれの電気的中心 が誤差の範囲で一致しており, BPM 基準点より 500 µm 程上に電気的中心があることを示している. x 座 標については HOM1 から求めた TE111-1 エラーが 大きいが,それぞれの位置での電気的中心が異なっ ているように見える.しかし,ビームパイプの電気 的中心がカプラーの影響で空洞の機械的中心からず れている可能性が考えられるので,今後電気的中心 と機械的中心との位置関係を調べる必要がある.ま た,次に示すカプラーによるビームキックの影響も 考慮しなければならない.

4.2 カプラーによるビームキック効果

9セル超伝導加速空洞に RF パワーを入力せずに ビームを通過させ HOM 測定を行った. このときデ チューニングした状態での測定であったが, TE111-1 の周波数はわずかであり, (a)1.6088 GHz, (b)1.6096 GHz である. TE111-1(b)のV字プロットは Fig. 11(b)の通り得ることができたが, TE111-1(a)で は Fig. 11(a)のようになり, V字プロットはスキャン 範囲で見つけることができなかった.



Figure 11(a): Beam Figure 11(b): V-shape position vs. amplitude of response of TE111-1(b) TE111-1(a)

Fig.ure 11(a)よりスキャン範囲でのモードの中心軸 の x 座標が 3000 mm 前後かそれ以上であることが推 定される. TE111-1(b)で得られた V 字頂点の信号 強度の平均を TE111-1(a)での V 字頂点での強度であ ると仮定し, V 字頂点の位置を見積もった. TE111-1(b)の V 字とならなかったものについても同様に V 字頂点の位置を見積った. それらの点をすべてプ ロットしたものが Fig. 12 であり, 電気的中心は Table 7 の通りとなった.



Figure 12: Electrical centers of TE111-1 when RF power into 9-cell superconducting cavities was turned off

Table 7: Electrical centers of TE111-1 when RF powerinto 9-cell superconducting cavities was turned off

	HOM1	HOM2
x [µm]	4001 ± 397.5	3831 ± 209.0
y [µm]	-1229 ± 119.6	-1262 ± 80.82

Table 3 と比較して, x 座標で~3000 µm, y 座標で ~600 µm の差が生じている. これは HOM カプラー 及び入力カプラーによるビームキック^[13]の影響で ビーム軌道を正しく見積もれていないことが原因で あると考えられる. 今回の測定は RF 電子銃を出て すぐの超伝導加速空洞で行ったために, カプラーか らのビームキックの影響が FLASH での実験よりも 大きくなったものと思われる. 今後この影響を考慮 していかなければならない.

5. 結論·考察

HOM 解析を行い, TE111-1 およびビームパイプ モードの電気的中心を求めることができた.しかし, カプラーキックの影響を受けていると考えられるた め,補正を行う必要がある,また,電気的中心と機 械的中心との位置関係を測定する必要がある.

6. 謝辞

本測定を行うにあたり STF 加速器のすべての装置 を稼働しビーム運転を行う必要がありました.STF 加速器の建設,運転に関わったすべての方々に感謝 致します.

参考文献

- [1] ILC TDR Vol. II.
- [2] N. Baboi et al., "Preliminary Study on HOM-based Beam Alignment in the TESLA Test Facility", Proceedings of LINAC 2004, Lübeck, Germany.
- [3] Marc Ross et al., "Cavity Alignment Using Beam Induced Higher Order Modes Signals in the TTF Linac", Proceedings of 2005 Particle Accelerator Conference, Knoxville, Tennessee.
- [4] S. Pei et al., "TTF HOM Data Analysis with Curve Fitting Method", Proceedings of EPAC08, Genoa, Italy.
- [5] Stephen Molloy et al., "High Precision Superconducting Cavity Diagnostics with Higher Order Mode Measurements", Physical Review Special Topics -Accelerators and Beams 9, 112802 (2006).
- [6] K. Watanabe, PhD thesis 2008.
- [7] K. Watanabe et al., "Beam commissioning of STF accelerator at KEK", Proceedings of the 9th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, 2012, WEPL01.
- [8] M. Kuriki et al., Jpn. J. Appl. Phys. Vol. 52 (2013) 056401.
- [9] J. Urakawa, "Compact X-ray source at STF (Super Conducting Accelerator Test Facility)", J. Phys.: Conf. Ser.357 (2012) 012035.
- [10] S. Hosoda et al., "Generation of 1-ms pulse by Cs2Te photo-cathode in a RF electron gun", Proceedings of the 9th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, 2012, THPS031.

- [11] M. Omet et al., "Development and Application of a Fully Automated PkQl Control Procedure at KEK STF", Proceedings of IPAC2013.
- [12] R.Wanzenberg, "Monopole, Dipole and Quadrupole Passbands of the TESLA 9-cell Cavity", TESLA 2001-33, (DESY) September 14. 2001.
- [13] N.Solyak et al., "RF Kick in the ILC Acceleration Structure", Proceedings of EPAC08.