マイクロスリットを用いたビームエネルギー幅測定技術の開発

奥村 進、石堀郁夫、福田光宏、宮脇信正、倉島 俊
上松 敬、奈良孝幸、吉田健一、中村義輝、荒川和夫
日本原子力研究所 高崎研究所 〒370-1292 群馬県高崎市綿貫町 1233

概要

原研 AVF サイクロトロンでは、集束方式による直径 1 μm のマイクロビーム形成を実現するために必要な、集 束レンズでの色収差抑制のため、フラットトップ加速に よるビームエネルギー幅縮小化技術の開発を進めている。 既設分析電磁石を利用して、ビームエネルギー幅計測を 行うために、マイクロスリットを用いたビームエネルギ ー幅計測システムの開発を行った。計測システムおよび 開発した計測用機器について述べる。

1 序論

日本原子力研究所 高崎研究所では、イオンビームの 材料科学やバイオ科学への応用を推進するために、イオ ン照射研究施設 TIARA を建設した。AVF サイクロトロ ンおよび静電加速器3台を設置し、マイクロビーム照射 をはじめとする、さまざまなイオンビームの高度利用を 行っている。

TIARA の静電加速器では既に、集束レンズを用いた直 径 1μm のマイクロビーム形成に成功し、日常的に照射 利用されている。一方、サイクロトロンでは、ビームエ ネルギー幅が静電加速器よりも広く、集束レンズでの色 収差のため、直径 1μm のマイクロビームを形成するこ とは困難であるとされてきた。このため、集束レンズを 用いない、コリメータ方式によるマイクロビーム形成を これまで行ってきたが、達成できるビーム直径は、5~10 μm が限界であった。このため、細胞内の特定部位照射 など、高位置分解能を必要とする微視的研究の推進が困 難であった。そこで、サイクロトロンのビームエネルギ ー幅を、従来のΔE/E=10³から 10⁴ 台へと縮小化を図り、

集束レンズによる直径 1µm のマイクロビーム形成を実現するために、フラットトップ加速技術の開発を進めている。フラットトップ加速によって、サイクロトロンでの加速エネルギー利得の一定化を図り、引き出されるビームエネルギーのばらつきを⊿E/E =10⁴ 台へと抑制することが可能となる。

このビームエネルギー幅を達成するためには、高精度 なエネルギー計測手段が必要である。エネルギー分解能 の優れた半導体検出器でも、必要とされる測定精度⊿ E/E=10⁵ 台の達成は困難である。また、スペクトログラ フや飛行時間法を適用するためには、新たな測定用ポー トを照射室に確保する必要がある。そのうえ、計測のた めに照射室へのビーム輸送が必要となり、迅速なビーム エネルギー幅の調整・計測が難しい。

そこで、余分なビーム輸送を行わず、わずかな機器設 置スペースの確保で、ビームエネルギー幅計測を実現す るために、既にビームラインに設置している偏向電磁石 を用いたビームエネルギー幅計測方法を検討した。この 電磁石はビーム輸送だけではなく、ビームエネルギーの 評価も目的として設置された「分析電磁石」である。こ の分析電磁石を含む現状のビーム輸送光学系で、測定精 度⊿E/E=10⁵を達成するために必要な条件を検討し、ビ ームエネルギー幅計測システムの開発を行った。システ ムの概要と開発した計測用機器について述べる。

2 ビームエネルギー幅計測システム

2.1 サイクロトロンのビーム輸送光学系

図1に分析電磁石を含むビーム輸送系を示す。サイク ロトロンから引き出したビームは、三連四極電磁石によ る集束を受け、まず最初の集束点 CSO へ輸送され、次に 四連四極電磁石によって集束点 TS1 へと輸送される。軽 イオン大電流照射のために設けられた直線輸送コースを 除いて、ビームは分析電磁石による 80 度偏向を受けた後、 集束点 TS2 へ輸送され、その下流のスイッチング電磁石 で各照射室へと分配される。各集束点には、ビーム強度 をモニタするファラデーカップなどのビーム診断機器が あり、これらの機器設置のために、標準化された真空チ ェンバー (ビーム診断ステーション)が設置されている。

分析電磁石によるビームエネルギー評価には集束点 TS1(オブジェクト位置)からTS2(イメージ位置)の光 学系を利用している。TS1とTS2に設置しているビーム スリットで、スリット幅を最小値1mmに設定してエネル ギー分析を行い、NMR磁場測定装置で得た磁場の値から、 ビームエネルギーを算出している。



図1:分析電磁石を含むビーム輸送系

2.2 ビームエネルギー幅計測システム

分析電磁石を用いたビームエネルギー幅計測では、分 析電磁石での運動量分散によるビームの拡がりを利用す る。そこで、ビーム輸送光学系の運動量分解能を評価す るために、以下の第一次近似の表式を用いた[1]。

> P / △P = (R・D) / Si (1) 但し、Si = M・So P: 運動量、R: 軌道半径 (1m) D: 分散、M: 拡大率 So: オブジェクトのスリット幅 Si: イメージのスリット幅

ここで、通常のビーム輸送条件を用いて、オブジェクト位置 TS1 からイメージ位置 TS2 のビーム輸送光学系を 対象にして、分散Dと拡大率Mを計算コード TRANSPORT で求めた。その結果、D = 2、M = -1 となり、上式より、 オブジェクトおよびイメージでのスリット幅によって、 このビーム輸送光学系の運動量分解能が決まる。エネル ギー測定精度 $\triangle E/E=10^5$ 台を達成するために必要なスリ ット幅は、上式および $\triangle E/E=2 \triangle P/P$ の関係より求まり、 オブジェクトおよびイメージスリット共に10 μ mである。 そこで、マイクロスリットを用いたビームエネルギー幅 計測システムの開発を行った。

TS1 にはオブジェクトスリットを設置し、ビームサイ ズと共にビーム発散角も制御するため、2組のマイクロ スリットを兼ね備え、上流の既設ビームスリットで余分 なビームを取り除くことで、スリット先端での発熱を抑 制する。TS2 にはイメージスリットを設置し、1組のマ イクロスリットでギャップ位置の走査を行い、各位置で の通過ビーム強度を測定してビームサイズを求める。ス リットを通過するビーム強度は著しく少なく、1pA 未満 となるため、半導体検出器等を有する微少ビーム強度モ ニタでビーム強度を測定する。また、ビームサイズ計測 時間の短縮を目指して、リアルタイムでビームサイズ測 定が可能な、発光体を用いたビームモニタも設置する。

これら新たな機器の設置スペースがビームラインには 残されていないため、既設機器の撤去および改良により スペースの確保を図った。TS1 では、従来型アルミナモ ニタで使用していた、のぞき窓専用ポートを流用するた めに、のぞき窓一体型アルミナモニタを開発した。これ によって、オブジェクトスリット設置ポートを確保した。 TS2 では、従来型ビームスリットを撤去し、イメージス リットなどの機器設置ポートを確保した。また、既設ビ ーム診断ステーションを利用するため、機器設計の制約 条件があり、ポートサイズ (内径) は、TS1 が 97mm、TS2 が 146mm、取付フランジ面からビーム軸までがすべて 200mm、対向する設置機器同士のチェンバー内部での干 渉の回避、などである。

3 開発機器の仕様

3.1 オブジェクトスリット

2組のマイクロスリット(上流側:サイズ制御用、下

流側:発散角制御用)は、大気側から個別にスリット幅 の設定が可能である。上流側スリットはマイクロメータ ヘッドによる手動で、下流側スリットはモーター駆動で、 対向するスリット先端の位置設定を行う。スリット先端 位置の設定範囲はビーム軸に対して±5mm で、1µmの 分解能で設定が可能である。2組のスリットはモーター による全体駆動が可能で、使用しないときの退避および スリット位置の微調整を行う。スリット先端部は、直径 4mm、長さ12mmの円柱型タングステンカーバイト製で、 冷却は行っていない。(図2参照)



図2:オブジェクトスリット

3.2 イメージスリット

1組のマイクロスリットを備え、基本仕様はオブジェ クトスリットの上流側スリットと同じである。オブジェ クトスリット同様、モーターによる全体駆動が可能であ る。

3.3 微少ビーム強度モニタ

半導体検出器およびファラデーカップを備え、ビーム 強度に応じて検出器を使い分ける。モーターによって全 体駆動を行い、ビームへの挿入位置を変更することで、 検出器の選択および退避を行う。半導体検出器を2台設 置することで、検出器劣化時の即時対応が可能である。 (図3参照)



図3:微少ビーム強度モニタ



図4:発光体を用いたビームモニタ

3.4 発光体を用いたビームモニタ

ビームによる発光イメージを CCD カメラで観測し、イ メージサイズをリアルタイムに測定する。10µm の微小 ビームサイズに対応するために、マイクロスコープ用レ ンズ(最大倍率:245倍)および、微弱発光の観察が可 能な冷却型 CCD カメラを用いる。マイクロスコープ用レ ンズの観察距離 54mm を実現するために、発光体直近に レンズおよび CCD カメラの設置スペースを確保した。 (図4参照)

4 マイクロスリットのテスト

マイクロスリットでは、スリット先端を支持している ロッドの挿入・引き抜き動作を大気側から行って、スリ ット先端の位置を調整し、スリット幅の設定を行う。使 用しているマイクロメータヘッドの分解能は 1μm であ るが、実際のスリット先端位置はマイクロメータヘッド での設定通りとは限らない。そこで、スリット先端位置 の変位量をリニヤゲージで測定し、マイクロメータヘッ ドでの設定値との関係を調べた。図5のように駆動方向 が一定であれば、スリット先端位置の設定値からのずれ は小さく、ずれ幅は1~2μm に収まっている。一方、 駆動方向を変更した際には、ずれが大きく、この場合で 8μm となっている。この原因はマイクロメータヘッド でのバックラッシュと考えられる。図5ではマイクロメ ータヘッドの設定を0~2mm の範囲で0.5mm ずつ2 往復変更している。この結果から、スリット先端位置の 設定は同一駆動方向で行うことが必要で、これによって 設定精度1~2μmが可能である。

また、温度変動により、スリット先端位置が変化する 可能性があり、スリット先端温度を変化させながら、ス リット先端位置の変位量をリニヤゲージで測定した。ビ ームを模擬して、スリット先端に光源を近接し、直接光 が入らないスリット先端のホルダー部に白金薄膜測温抵 抗体を取り付けて温度測定を行った。図6のように、温 度に比例してスリット先端位置が変位している。スリッ ト先端を支持しているロッド(長さ350mm)の熱膨張 がこの変位の主な原因と考えられる。今回の測定では、 温度測定は先端1点のみで、測定環境も大気中であるが、 グラフから変位量の温度係数を求めると、0.3μm/℃と なり、数℃の温度変化は許容できると考えられる。



図5:マイクロメータヘッドの設定とスリット先端位 置との関係



5 まとめ

サイクロトロンのビームエネルギー幅計測を高精度に、 かつ迅速に行うために、既設分析電磁石を用いた計測シ ステムの検討を行った。その結果、測定精度⊿E/E=10⁵ を達成するためには、スリット幅 10µm のマイクロスリ ットを用いる必要があることが判明した。そこで、マイ クロスリットの開発を行うと共に、そのテストを実施し、 マイクロメータヘッドでのバックラッシュおよび温度変 動に対する対策を行うことでスリット幅 10µm が実現可 能であることがわかった。

参考文献

[1] H. A. Enge, Focusing of Charged Particles, ed. A. Septier (Academic Press, 1967), Vol. II, 203-264.