# H<sup>0</sup>ダンプCTの設計

# 荒川 大

高エネルギー加速器研究機構 〒305-0801 茨城県つくば市大穂 1-1

## 概要

大強度陽子加速器の3 GeV RCS リング (rapid-cycling synchrotron)では 40ms ごとのサイクルで約 8.3×10<sup>13</sup> 個の 陽子を入射する。RCS では炭素薄膜を用いた荷電変換入 射が行なわれ、荷電変換効率は 99.7%程度の高効率が予想 されているが、計算上変換しきれない粒子は1サイクルあ たり 2.4×10<sup>11</sup> 個にも及ぶ。ここで荷電変換しきれない粒 子数は KEK-PS-BOOSTER から取り出されるビーム強度 の約1割強に匹敵するため、周回軌道から外れた場所で荷 電変換してH<sup>0</sup>を陽子に変換し、H<sup>0</sup>ダンプに粒子を導い て処分する設計になっている。

H<sup>0</sup>ダンプに導かれる粒子数は炭素薄膜の状態が悪化 するとさらに増加することが予想される。RCS の効率良 い運転、及びH<sup>0</sup>ダンプと周辺機器の放射化抑制にはH<sup>0</sup> ダンプラインに於いてビーム強度を測定し、炭素薄膜の状 態を把握することが不可欠である。

H<sup>0</sup>ダンプラインのビーム強度測定方法の1つとして 現在設計開発段階にあるH<sup>0</sup>ダンプ CT について報告する。

尚、リニアック出力ビームのエネルギーは 181MeV と 400MeV の2種類が予想され、本来は各運転パラメーター に対する最適解を探るべく解説すべきであるが、本論文で は混乱を避けるため 400MeV 入射に焦点をしぼって論ず ることにする。

# 1. H<sup>0</sup>ダンプラインのビーム信号

リニアックから RCS 向けに入射されるビームは図1に 示す様な時間構造を有する。[1]

リニアックからの入射ビーム (400MeV入射時)



RCS では入射時間幅 500 µ 秒の間に 680 パルスの中間バ ンチが 2 つの加速高周波 (RF) バケットに振り分けられ、 積み上げられて入射される。しかし、H<sup>0</sup> ダンプラインに おけるビーム強度はリニアックからのビームの 0.3%程度 であり、RCS 内の周回ビームと異なり One pass である。

H<sup>0</sup>ダンプ CT 中を通過する中間バンチ1バンチあたり の粒子数は3.5×10<sup>8</sup>個、500μ秒間の平均電流換算では76 μA、中間バンチのピーク電流換算では160μA 程度の微 弱電流が測定対象となる。

# 2. 放射線および雑音環境

RCS 入射タイミングでは入射のためのパルス電磁石に 大電流が流れている。また、入射終了直前の周回ビームは ピーク電流 17A に達する高周波電流であるため電磁波を 発生する。これらが雑音源となることが想定されるので、 CT の出力を直接伝送処理して十分な S/N 比の信号が得ら れるほど良好な雑音環境は得られないであろう。信号が微 弱な場合、検出器直後で増幅してから伝送することが不可 欠であるが、検出器設置場所の放射線環境を考慮すると放 射線損傷によって半導体が放射線損傷を受けることが予 想されるため、半導体増幅器の設置は避ける必要がある。

そこでH<sup>0</sup>ダンプ CT では真空管で増幅器を作って対応 する方針にした。

### 3. 検出器(CT)の設計方針

H<sup>0</sup>ダンプ CT の検出器は高感度に設計する必要がある。 ここで K=感度、V<sub>0</sub>=出力電圧、I<sub>b</sub>=ビーム電流、 N=CT の巻き数、R<sub>L</sub>=負荷抵抗値、とおく。 CT を理想トランスと仮定し、通過帯域内における入出力 を考えると(1)式の関係が成り立つ。

$$K = V_0 / I_b = R_L / N$$
 (1)

又、トロイダルコアに巻き線を施した場合、 自己インダクタンス=L、 真空の透過磁率= $\mu_0$ 、 コア材の比透磁率= $\mu$ 、 コアの外径=b、 コアの内径=a、 コアの厚さ=t、 コアの定数(AL値)=A<sub>L</sub> とおくと、Lは(2)式で表される。[2]

$$L = \mu_{\mu_{0}} \mu_{0} \text{ t } N^{2} \ln(b/a) / (2\pi)$$
  
= A<sub>1</sub> N<sup>2</sup> (2)

ここで低域時定数 τ は (3) 式である。

$$\tau = L / R_{L}$$
(3)

CT は DC を通過させないため出力には必ずドゥループ を生じ、ビーム強度測定に影響を与える。ドゥループの影響を1%程度に抑えるために  $\tau$  は最低でも測定時間幅の約 100 倍程度必要である。図 1 より中間バンチの測定に必要な時間幅を 725n 秒とすると、 $\tau$  は約 72 $\mu$  秒以上必要となる。これを低域遮断周波数 f<sub>L</sub>に換算すると約 2KHz までの帯域を必要としているのと等価である。[3]

時定数を保ちつつ感度を増やすためには(1)、(2)、 (3)式のすべてを考慮しながら各数値を決定する必要が ある。各パラメーター間の関係は多少複雑なので、R<sub>L</sub>を 既知とした場合と、A<sub>L</sub>を既知とした場合に分けて高感度 にする条件を考えると理解しやすい。

#### R<sub>L</sub>を既知の値とした場合

 $R_L$ を既知(一定の値)とした場合(3)式よりLを一定 以上に保てば $\tau$ が必要な時定数を確保できる。(1)式よ りNを減らした方が高感度となる。従って(2)式のLを 保ったままNを減らす条件は下記の3項目になる。

①µの大きなコア材を選択する。

②コアの内径は必要最小限にする。

③コアの長さ、および外径は大きくする。

上記3項目にはそれぞれの限界があり、その理由は下記 のとおりである。

①µが大きい材料の入手には限界がある。

- ②H<sup>0</sup>ダンプラインのビームパイプのフランジ外径は 450mmであり、検出器組み立ての手順から考え、CTの コイルは巻き線を施し絶縁処理後の仕上がり寸法でフ ランジ外径を越える大きなコアを必要とする。
- ③コアの長さ、及び外径は大きくなるほど製作コストはか かるし、重量も重くなるため現実的には限界がある。

#### A<sub>L</sub>を既知の値とした場合

使用するコアを決定すると(2)式のA<sub>L</sub>が決まる。 (1)(2)(3)式から(4)、(5)式が導出される。

$K = A_L$	Ν/τ	(4)
$R_{L} = A_{L}$	$N^2 / \tau$	(5)

(4)式よりKはNと比例関係となり、この時R<sub>L</sub>は(5) 式である。

ここで CT の高域遮断周波数について言及する。 高域遮断周波数= f<sub>H</sub>、浮遊容量=C<sub>s</sub>、とすると (6)式で表される。

$$f_{\rm H} = 1 / (2 \pi R_{\rm L} C_{\rm S})$$
 (6)

Nを多くすることによって、Kを大きくすると、巻き線 長が長くなりC<sub>s</sub>の増大につながる。それに加え(5)式 の条件からR<sub>L</sub>が増大したことで(6)式より求められる  $f_{H}$ はさらに低下する。 $f_{H}$ は測定に必要な周波数以上で なければならないためNを大きくするには限界がある。

以上2つの場合分けをしてCTの高感度化をする条件を 模索したが、画期的な性能向上をもたらすパラメーターは ないことがわかる。そこで現実可能な大きさのCTを設計 して、それでも出力電圧が小さい場合には増幅器を用いる 必要がある。現設計段階のCTの設計値は表1のとおりで ある。尚、磁性体のμは熱処理や取り扱いや機械的ストレ ス等によっても2倍~3倍程度の変化が有るため、μのば らつきと同程度の余裕を持った設計とした。

名称	記号	数值
負荷抵抗	R <sub>L</sub>	500Ω
トロイタ ルコア内径	а	470mm
トロイタ ルコア外径	b	570mm
トロイダ ルコア厚さ	t	75mm
コル巻き数	N	20 回
コア比透磁率	μ	150,000

自己インダクタンス	L	0.038 (H) ~0.115 (H)
低域時定数	τ	7.6×10 <sup>-5</sup> 秒~0.23m秒
低域遮断周波数	f <sub>L</sub>	700Hz~2KHz、
占積率		約 0.66
低域時定数余裕		3.1 倍
磁性体重量、	•	約 28kg

表1 H<sup>o</sup>ダンプCT(検出器)設計値



図2 H<sup>0</sup>ダンプCTの図面(案)

以上のパラメーターを元に CT を製作した時の感度は 25V/A で、加速器設計通りのビーム強度で運転した場合に は4mV 程度の出力を見込むことが出来る。

ここで CT の高域特性に言及するが、ビームのバンチ波 形を忠実に再現するためには無限に高い周波数までの検 出が必要となるが、この CT の目的はビーム強度の概略の 値の測定であることから考えると RF 周波数の5倍波程度 (6.8MHz 程度)までの測定を行ない、さらにビームを模擬 したパルス電流で校正作業を行なえば実用になると思わ れる。 検出器の浮遊容量は検出器を製作して測定するま で不明なパラメーターであるが、(6)式より逆算すると、 真空管増幅器の入力容量と、巻き線の浮遊容量を合わせて 40pF 程度に抑える必要がある。もし、浮遊容量が大きく、 十分な高周波特性が得られない場合には負荷抵抗を下げ、 巻き数を減らすなど、感度を多少犠牲にして対処する必要 がある。

### 4. 真空管增幅器

H<sup>0</sup>ダンプ CT の信号増幅は CT の帯域と同様、2kHz から 7MHz までの広帯域を平坦性を保ちつつ増幅しなけ ればならない。現在試験中の真空管増幅器を電力増幅部と 出力ドライバー回路の2つに分けて解説する。

図2に現在考案中のH<sup>0</sup>ダンプCTの図面を示す。

#### 4-1. 電圧増幅部

真空管をカソード接地増幅器として使用する場合、電圧 増幅度=G<sub>v</sub>とし、プレート負荷抵抗=R<sub>p</sub>、相互コンダ クタンス=g<sub>m</sub>、とおくと(7)式で表される。

尚、厳密には内部損失も考慮しなければならないがR<sub>p</sub> が数十kΩ以下の場合には内部損失をほぼ無視して計算 できる。[4][5]

$$G_{v} = g_{m} \times R_{P} \qquad (7)$$

g<sub>m</sub>は真空管の種類とプレート電流等によっても変わるが、通常2~5mΩ<sup>-1</sup>程度である。[5][6]

負荷抵抗R<sub>P</sub>を大きくすれば電圧増幅度は大きく出来るが、真空管の出力には5pF~10pF前後静電容量がある。

さらに多段増幅器にする場合は初段の負荷となる2段 目の真空管の入力容量も加算される。

R<sub>P</sub>を大きくして増幅度を大きくすると高域遮断周波 数が低下する。このため電圧増幅部1段では感度を大きく することができないため、H<sup>0</sup>ダンプ CT 用として実用的 な増幅度を得るためには回路を多段にする必要がある。

現在のところ1段のみを組み立てて試験中であるが、実機では4~5段重ねて使用したいと考えている。現段階における試作品の電力増幅部は、図3に示す様な構成となっており $R_p$ は750 $\Omega$ (初段プレート抵抗1.5k $\Omega$ 、2段目入力抵抗1.5k $\Omega$ )として1段あたり10dB程度の電圧増幅を行なっている。



図3 電圧増幅部回路図

4-2. 出力ドライバー回路

ー般の真空管増幅器ではカソード接地回路のプレート からトランスを介して出力が駆動される。しかし、 2KHz~7MHz までの広帯域に渡って平坦な特性を持った トランスの製作は非常に困難である。そのため広帯域増幅 器ではカソードフォロア回路を使ってインピーダンス変 換して出力される。カソードフォロアは電圧増幅率が1以 下となり、内部抵抗はg<sub>m</sub>の逆数程度、即ち200Ω~数百Ω 程度になる。内部抵抗が大きいために 50Ω系の高周波同 軸ケーブルで信号伝送すると損失が大きく、信号が1/5 程 度に減衰してしまう。

損失の抑制策としては 75Ω系同軸ケーブルによる信号 伝送を考えている。 さらに現試作段階では図4に示す様、 双3極管を用いて実質上2個の真空管で出力を駆動する ことで内部抵抗の影響を低減させているが、それでも入力 電圧振幅の 1/4 程度の出力電圧(75Ω負荷)であるため現 在より良い回路を模索中である。



図4 出力ドライバー回路図(開発中:暫定版)

増幅度の最終目標は 50dB 程度であるが、段数が著しく増 えると保守作業時の作業性悪化が懸念される。

そこで現段階では真空管増幅器の増幅度の目標値を 25~30dB 程度に妥協し、増幅度の不足分を 10m ほど離れ た放射線レベルの低い場所 (サブトンネル) に半導体増幅 器 (20dB 程度) を設置して、1V 程度まで増幅した信号 を伝送して観測しようと考えている。

#### まとめ

実現性のある範囲内で高感度のCTの設計を行った結果 4mV 程度の信号しか見込むことができないことがわかり、 CT と直結した増幅器が必要なことがわかった。増幅器の 放射線対策として真空管を増幅素子として用いることで 現在は実用化を目指している。雑音環境など、現在のとこ ろ未知の部分があるため不安要素は残るが、今後は実機製 作及び実用化に向け努力する。

#### 豁辞

真空管増幅器設計にあたりご指導いただきました KEK 加速器第4研究系助教授の二宮重史氏に感謝致します。

又、真空管に関して新刊の本が入手しにくい中、貴重な 資料を長い間貸して下さった KEK 技術部の染谷宏彦氏に 感謝致します。

### 参考文献

[1]Accelerator Group JAERI/KEK Joint Project Team, Accelerator Technical Design Report For J-PARC, KEK Report 2002-13, JAERI-Tech 2003-044, J-PARC03-01, [2]山村英穂 著 トロイダル・コア活用百科 CQ 出版 [3]D.Arakawa, Beam Intensity Monitor for 500MeV Beam Transport Line at KEK Proton Synchrotron (in Japanese), KEK Internal 93-9 November 1993

[4]霜田光一 著 エレクトロニックスの基礎 昭和 53 年第 22 版

[5]復刻版ナショナル真空管ハンドブック 誠文堂新光社 [6]実用真空管ハンドブック 誠文堂新光社

[7]S.Hiramatsu, et al., Beam Intensity Monitor for KEK Proton Synchrotron (in Japanese), KEK-77-21 February 1978