速い繰り返しシンクロトロン用 2 共振型電磁石電源の開発

山中信司^{A)}、長谷川武夫^{A)}、安達利一^{B)}、染谷宏彦^{B)}、佐藤 皓^{B)} ^{A)} 宮崎大学大学院工学研究科 〒889-2192 宮崎市学園木花台西 1-1 ^{B)} 高エネルギー加速器研究機構 〒305-0801 茨城県つくば市大穂 1-1

概要

速い繰り返しのシンクロトロンの電磁石電源は、高い 精度の磁場波形の要求や効率の面から主に共振型電源を 用いる。その磁場波形は正弦波であるために、ビームの加 速期間と、次のビーム入射のための磁場を下げるリセット 期間とは同じであった。このリセット時間を短くし加速の 繰り返し周期を上げることができれば、同じ時間内での加 速ビーム量の増強が図れる。本研究はそのような異なる加 速期間とリセット期間の行える2共振型電磁石電源の実 現のために解析と実証実験を行ったものである。

1 はじめに

速い繰り返し(数 10Hz)におけるシンクロトロンの電磁石電源は、共振型電源を用いることが多い。

速い繰り返しシンクロトロンにおける大強度シンクロ トロンを設計する際に、1周当たりのビーム量を増やすこ となく単位時間当たりにおいてのビーム増強方法の一つ としては、単純に繰り返し周期を上げる方法があるが、こ れは RF 電源のピーク電圧を上げる必要がある。このこと は高いコストが伴う。

従来の電源である単共振型は、加速期間と磁場を元に戻 すリセット期間は同じであった。そこでリセット時間を短 くし、加速期間は同じにすることで RF 電源のピーク電圧 を上げることなく、繰り返し周期を上げることが実現でき る様に、1981 年に Argonne National Laboratory(ANL)の M. Foss と W. Praeg が2つのタイプの2共振型電磁石電源 を提案した[1]。

1つ目は、繰り返し周波数とその倍の周波数の両方に共振する回路を用いて、2つの周波数を混合した (sin ωt+Asin2 ωt)磁場波形を作ることで、実現させた方法 である。問題点は、共振回路への給電のために2つの周波 数波形を混合し、且つ安定した交流電源が必要なことであ る。この方式は、現在、フェルミ研究所で建設中のプロト ンドライバーにおける、電磁石電源の設計レポート

(C. Jach and D. Wolff) に述べられている[2]。

2 つ目は、加速期間では、従来 周波数で磁場を立ち上げる。リセ ット期間は、従来よりも速い周波 数で立ち下げて、繰り返し周期を 上げる方法である。このシステム は、共振回路の中に図 1-1 に示す ようなスイッチによって共振周波 数を変えることにより、この動作 は可能となる。21-2 に従来の日

振型電磁石の磁場波形と2共振電 磁石電源の磁場波形を示す。この方式は、1987年に、高 エネルギー加速器研究所のジェミニー計画の中で、スイッ

図 1-1

2 共振回路

チデバイスとして GTO を用いた PS ブースターの電磁石 電源についての R&D が行なわれたが、この計画は途中で 終わったために加速器への導入には至らなかった[3]。こ の実験により周波数切り替えにおける不安定要素などが 問題点として明確になった。

両方法の利点を比較すると、RF 電源の振幅を抑えるこ とは同じであるが、前者は、後者とは相違して、切り替え 機構がないために波形としては安定している。しかし、前 者は、繰り返し周期を上げる率の上限(1.49)があるが、後 者は、電磁石に掛かる電圧や、切り替えデバイスの定格の 限度内ならば、繰り返し周期は自由に決められるために、 我々は後者のスイッチングによる 2 共振電磁石電源の実 現性のために研究を行った。

そこで、ジェミニー計画で課題になった共振切り替え 時刻における様々な波形の歪みの原因と対策を行う。

別の課題として、高調波の抑制と J-PARC-3GeVRing の 様なシンクロトロンの機能分離型電磁石におけるトラッ キングの問題である。その対策のために従来のパルス電源 でなく高速(数 10kHz)スイッチング電源を用いる。その ステップとして、電磁石電流の波形の定式化による現象の 解明や、入力電流の適切化を行う。また電源の効率化も行 う。

これらの問題につきモデル回路を用いて解き、実証実 験を通じて、実現性を証明する。



2 共振形電源の電磁石励磁電流波形の定 式化と磁場の追従性の検討

図2-1に、今回開発を試みた2共振型電磁石電源回路の原 理を示す。回路は、電磁石 L_m 、 L_m の内部抵抗 R_L 、コンデン サー C_1 , C_2 、周波数の切り替え用のスイッチSW、内部抵 抗として内部抵抗 R_{sw} (実際は半導体を用いるため)によ って構成され、 L_m , C_1 , C_2 よって並列共振をしている。

スイッチング電源に見立てた電流源の電流(入力電流) *is、*コイル(電磁石)電流*iL、*電圧*vL、の*波形とスイッチ 動作、周波数を図2-2 に示す。スイッチオ フ期間(リセット期間 $T_H = \pi / \omega_H$)のとき の電源(i_s)と共振 回路は、周波数

 $\omega_H = 1/\sqrt{C_2 L_m}$ で共振している。そ
のときの回路のQ値

をQ_Hとする。 またス



図2-1 今回開発を試みる 2共振型電磁石電源回路の原理

イッチオン(加速期間 $T_L = \pi/\omega_L$)のときの電源(i_s)と 共振回路は、周波数 ω_L (=1/ $\sqrt{(C_1 + C_2)L_m}$)で共振して いる。そのときの回路のQ値を Q_L とする。ここで一周期 Tは $T_H + T_L$ である。従来の共振回路が電流源と共振している ときは電流源(入力電流) i_s と共振回路の電圧の位相が 同じである。従って、電流源に対する電磁石電流効率を高 くするために、2共振回路においても、図2-2に示すように 電源の電流を同位相で流す。その電流源(入力電流) i_s は

$$i_{s} = \begin{cases} I_{s_{H}} \sin \omega_{H} (t - nT) & \{nT \le t \le nT + T_{H}\} \\ -I_{s_{t}} \sin \omega_{L} \{t - (nT + T_{H})\} & \{nT + T_{H} \le t \le (n + 1)T_{H}\} \end{cases}$$
(1)

という形にする。ここで、n は整数である。また、 v_L の 振幅比すなわち最大値と最小値の比の絶対値は、リアクタ ンス比($L_m \omega_H: L_m \omega_L$)となり、周波数比と同じになる。



図 2-2 電流源の電流、電磁石電流、電圧の波形(計算値)

回路方程式は、

$$L_m \frac{di_L}{dt} + R_L i_L + \frac{q}{C} = 0, \quad i_L = \frac{dq}{dt} + i_S$$
⁽²⁾

である。ここで、スイッチオン期間は、 $C=C_1+C_2$ オフ期間 は $C=C_2$ であり、qは $C_1 \ge C_2$ の電荷を足したものである。 式(2)は振動解であり、電源投入後ある時間が経つと振 幅は収束する。その収束値は、

$$I_{L_{H}} = \frac{(1 - e^{\alpha_{H}})I_{S_{H}}Q_{H} + e^{\alpha_{H}}(1 - e^{\alpha_{L}})I_{S_{L}}Q_{L}}{1 - e^{(\alpha_{H} + \alpha_{L})}}$$
(3)

となり、これは i_L の正の振幅 I_{L_H} である。ここで、

 $lpha_{H,L} = \pi / 2Q_{H,L}$ である。また 電圧 v_L に対する電流 i_L の位相 差は、 Q_H, Q_L が数十であるために無視した。同様に、 T_H 後 の i_L は、

$$I_{L_{L}} = \frac{-(1 - e^{\alpha_{L}})I_{s_{L}}Q_{L} + e^{\alpha_{L}}(1 - e^{\alpha_{H}})I_{s_{H}}Q_{H}}{1 - e^{(\alpha_{H} + \alpha_{L})}}$$
(4)

となり、これは i_L の負の振幅 I_{L_L} である。よって収束後の i_L は

$$I_{L} = \begin{cases} \left\{ I_{S_{H}} Q_{H} \left(e^{-\frac{1}{\tau_{H}}(t-nT)} - 1 \right) + I_{L_{H}} e^{-\frac{1}{\tau_{H}}(t-nT)} \right\} \cos \omega_{H}(t-nT) & (5) \\ \{nT \le t \le nT + T_{H}\} \\ \left\{ I_{S_{L}} Q_{L} \left(1 - e^{-\frac{1}{\tau_{L}}(t-(nT+T_{H}))} \right) - I_{L_{L}} e^{-\frac{1}{\tau_{L}}(t-(nT+T_{H}))} \right\} \cos \omega_{L} \{t - (nT+T_{H})\} \end{cases}$$

 $\{nT + T_H \le t \le (n+1)T\}$

ここで、nは整数である。以上のように電磁石電流の定式 化はできた。この解析方法は、通常共振回路に用いる周波 数解析でなく、時間解析を用いた。それにより個々のスイ ッチ動作時間における解析ができる。

定式化の結果から通常の単振動と異なって正側と負側の振幅の大きさは 0 を中心に対称ではないことが分かった。しかし、1/4 周期時(*T_H*/2),3/4 周期時(*T_L*/2+*T_H*)のときの値は通常の単振動と同じ様に値は 0 となる。

次に効率化の問題について考える。2 共振型電源の Q 値 を、入力電流(電流源)と電磁石電流との実効値(rmsv)比 として定義する。 i_s の平均電流振幅を1 (実効値× $\sqrt{2}$) に規格化すると I_{S_L} と I_{S_H} の関係は、1対1となるために、 Q が $dQ/dI_{S_L}=0$ のとき、Q は最大値となる、つまり電源と しての効率が最大になる。そのときの I_{S_H}/I_{S_L} の最適値は、 周波数比であり、電圧の振幅比と同じである。効率化した 場合の電源の Q 値は、実験のパラメータを用いると 34.4 となる。

さて、別々の電源を持つ機能分離型電磁石については、 収束電磁石と偏向電磁石間の磁場(電流)トラッキングの 問題がある。それは、磁石間の磁場を高い精度(10⁻⁴)で 相似させることである。それぞれの磁石の電源は別々であ るから $Q_H \ge Q_L$ はそれぞれに異なる。従って、それに依 存する電流の正側と負側の振幅比(I_{L_H}/I_{L_L})も異なる。この ことがトラッキングの際に問題となる。そこで、収束電磁 石に対して大きい電力を必要とする偏向電磁石の電源を 先に述べたように効率化をし、他の電磁石電源については、 偏向電磁石の振幅比 $I_{L_H}/I_{L_L} \ge -$ 致させるように、 i_S のパ ラメータ比 (I_{S_L} :, I_{S_H})を調整することで必要な精度(10⁻⁴ 程度)における電流追従が可能となる。一般的に $Q_H \ge Q_L$ が高いと精度も高くなる。

3 スイッチングにおける電流歪みの抑制

2 共振型電磁石電源の回路構成を図3 に示す。スイッチ は電流方向別に IGBT と IGBT に内蔵されているダイオー ドで構成されている。 L_s (2.5mH) は、電圧源で発生する 高調波(32 k Hz 付近)電圧によるコンデンサーに流れる 高調波電流抑制のために取り付けている。 L_s を追加したた めに、反共振状態が発生した。これを抑えるために、抵抗 R_s を追加した。 R_LR_{chl},R_{ch2} はコイルにおける電力損に対す る等価的抵抗値である。

電流の歪みは、時間順に、ダイオードオン時刻、IGBT ターンオン時刻、IGBT ターンオフ時刻に発生する。この 歪みを加速器電磁石電源として 10⁴ 以下にする必要があ る。このうちターンオフ時刻における歪みは加速期間では ないので粒子に影響しない。また、IGBT ターンオン時刻 については、IGBT オン電圧特性による電流オン遅延で歪 みが引き起こされるが、実機においてオン電圧に対してオ ン時における電磁石電圧が高いために、その歪みは小さく (10⁴以下)問題ない。問題になるのはダイオードオン時 刻における歪みである。

そのダイオードオン時刻における波形の歪みの実験を 行った所[4]、IGBTに流れる電流とC。に流れる電流の内、 目的とする周波数 (ω_L) 以外の周波数成分(ω_C)が両方に 存在し、その位相は逆で、振幅は同じであることがわかっ た。故に、その成分は、IGBT-C1-C2のループで電流が流れ ていることがわかる。しかし、その成分は電磁石電流 i に僅かながら歪みとして影響する。加速器電磁石電源とし て電磁石電流の歪みは(10⁴以下)に抑えなければならな い。周波数成分(*ω*_c)の存在原因として、実際の回路にお ける IGBT-C₁-C, ループ上のコンデンサー内部や IGBT 内 部とそれを結ぶ配線に無視できないインダクタンスの存 在が寄与している。そのインダクタンス Lc とコンデンサ $-C_1, C_2$ との間で共振が行われて、それが ω_c の原因成分 となったと考えた。それを検証するために、内部インダク タンス*L*cを一部に集約させ、IGBT に直列に繋げたモデル 回路を用いて解析をした。そのモデル回路におけるinの応 答式の解は式(6)のような形式となる。

 $i_L = e^{-1/\tau_L t} A \sin(\omega_L t \cdot \psi_1) + e^{-1/\tau_C t} B \sin(\omega_C t \cdot \psi_2)$ (6) ここで $\omega_C = \sqrt{1/C_1 + 1/C_2} / L_c$ である。解析から内部イン ダクタンスと歪み率 B/A は比例することがわかった。そこ で、配線を L_c の大部分を占める銅線からインダクタンス がより小さい銅板に置き換えた。解析通りに、銅板を用い ると減ったインダクタンスの割合で歪みは減り、加速器電 磁石電源として要求する精度に達することがわかった[4]。



図3 2 共振型電磁石電源の実験回路構成

4 実験による定式化の実証

前々節で述べた2共振形電磁石電源の定式化を実証す るために、それに基づいた計算結果と図3の回路を用いた 実験結果とを比較する。そのために、電磁石、チョークト ランスのようなコイルにおける電力損を時間解析に基づ いて等価的抵抗値(*R*_L,*R*_{ch1},*R*_{ch2})に変換する。そのスイッチ 状態による変化の考えとそれを考慮した測定からの値を

表 1	71	イル	で指	失す	る雷	111	値の	仮定
1X I	<u> </u>	1 / 1	~ 18	ハァ	°⊘ =≡	4/3		

አ ብッチンク [*]	オフ状態	オン状態	依存性
銅損	同じと	考える	なし
ヒステリシス損	同じと	考える	1 /周期(T)
渦電流損	<i>w_H</i> ² 倍	<i>o</i> u² 倍	周波数(ω)
	磁石の鉄心に	薄板を重ねた	ものを用いれば相対
	的に低くなる		

表1にまとめた。入力電流 i_{s} =3A としたとき入力電流 i_{s} と電磁石電流 i_{L} の実験結果と計算結果の比較を図4に示 す。図4に示すように、今回目的とする、繰り返し周期を 速くする電磁石励磁電流波形が出力され、その実験値は、 先の定式化に基づく計算値と一致した。これにより、モデ ル回路に基づく定式化が正しいことを確認したと言える。 また、入力の振幅比 $I_{S_{H}}/I_{S_{L}}$ を変えて別の実験をしたときも このように一致した。これより入力の振幅比を変えること で磁石間におけるトラッキングが要求する精度において 可能であることを確認できた。

図4 2共振型電磁石電源の定式化基づいた計算結果と



5 まとめ

2 共振電磁石電源のモデル回路における定式化を 行った。

- ・入力電流波形の最適化を行い、それにより機能分離 型シンクロトロン電磁石電源にも2共振型電源が有効 であることを確かめた。
- 2つの共振周波数切り替え時における問題
- ・ダイオードオン時における波形の乱れの解析と対策 ができた。
- 2共振型電源のモデル回路による実証実験
 - ・2共振型電磁石電源の定式化に基づいた計算結果とこれらの実験結果は一致し、2共振型電流波形におけるコイルの電力損失の仮定が確認された。
 - 入力電流波形の最適化により、機能分離型シンクロトロン電磁石電源にも2共振型電源が有効であることが確認できた。

2 共振型電磁石励磁電流波形の一般化を実験によって 確認できたことにより、実用機への予測される問題への対 策もでき、2 共振型電磁石電源方式の実用化の見通しが得 られた。

参考文献

- [1] M. foss, and W. praeg, "SHAPED EXCITATION CURRENT FOR SYNCHROTRON MAGNETS", IEEE Trans. Nucl. Sci. Ns-28, 2856.
- [2] C. Jach ,D. Wolff, "Proton Driver Power Supply System", Proceedings of PAC2001, Jun.18-22,2001, Chicago, USA, P3678.
- [3] T. Adachi ,et al., "MAGNET EXCITING WITH DUAL RESONANT FREQUECY CIRCUIT", Proceedings of EAC1988, Jun.7-11, 1988, Italy, P923
- [4] S Yamanaka ,et al., "Development of Dual Resonant Frequency Magnet Power Supply for a Rapid Cycling Synchrotron", N.I.M.-A (accepted)