J-PARC350BT 光学パラメータ詳細測定のための高放射場用 BPM の開発

THE NEW BPMS FOR THE J-PARC 350BT OPTICS MEASUREMENTS AT HIGH RADIATION FIELDS

佐藤 健一郎^{#, A)}, 手島 昌己^{A)}, 外山 毅^{A)}, 花村 幸篤^{B)}, 河内 敏彦^{B)} Kenichirou Satou^{A)}, Masaki Tejima^{A)}, Kakeshi Toyama^{A)}, Kotoku Hanamura^{B)}, Toshihiko Kawachi^{B)} ^{A)} J-PARC/KEK

^{B)} Mitsubishi Electric System & Service Co.,Ltd

Abstract

In order to investigate the optics parameters of the 3 GeV RCS to 50 GeV MR Beam Transport (350BT) in detail, we have installed 3 Beam Position Monitors (BPMs) additionally in the gap of the quadrupole magnets QFS1, QFS2, QFS3 in the collimator area of the 350BT. The old BPMs are the electro-static type BPM, however, as for the new BPMs, the magnetic loop coupling type BPM were adopted to diminish pseud signals from the induced charge on the signal pick-up electrodes; some of the scattered primary and generated secondly charged particles from the collimators can go directly into electrodes and generate charges. The details of the new BPMs are described in this paper with the estimated position resolutions using the 3-BPM method.

1. はじめに

大強度陽子加速器施設 J-PARC の加速器群は 400 MeV まで加速する Linac、25 Hz 運転の 3 GeV Rapid Cycling Synchrotron (RCS)、さらに 30 GeV まで加 速する Main Ring synchrotron (MR)で構成されている ^[1]。RCS の定格出力 1 MW の大部分は物質生命科学 研究施設 (MLF) へ送られるが、2.48 ~ 6 s 毎に MR へ入射し 30 GeV まで加速する。

ビーム強度は定格で 1 バンチあたり 4E13 個であ り、2 バンチ (1 バッチ) をひとまとめに 40 ms 毎 4 回入射する。MR では受け取った 8 バンチビームを 30 GeV まで加速する。定格は 750 kW である。3 GeV RCS to 50 GeV MR Beam Transport (350BT) は RCS から MR へのビーム輸送路である。

MR のビームロスの大部分はバンチ入射から加速 の初期段階で発生している。入射ビームの設計エ ミッタンスは54πであるがMRのアパーチャーに十 分な余裕がないためであり、入射時のビーム振動を 極力抑えることが重要である。また、350BTのコリ メータエリアでビーム外縁部(ハロー、テール)部 を取り去り、MR での無用なビームロスを低減化す ることも必要である。

当初 350BT では軌道測定のために静電誘導型 BPM が 14 台設置されたが、コリメータ部には BPM が設置されなかった。このためコリメータ内部の ビーム軌道を正確に捉えることができず、コリメー タ調整に影響をきたしていた^[2]。また、光学補正上 も重要であることが指摘されため、昨年 12 月に新 たにコリメータ内の4 極電磁石(QM) QFS1、QFS2、 QFS3 に BPM を設置し、本年 5 月からの光学パラ メータ補正に利用している^[3]。

本稿ではあらたに設置した BPM (ここでは QFS1-BPM、QFS2-BPM、QFS3-BPM と記す)の構造、イ ンストール設置誤差、ワイヤ法^[4]の校正結果、3BPM 法^[5]で導出した誤差分布について報告する。

2. 磁場カップル型 BPM

350BT では主に静電誘導型 BPM が使用されてい るが、コリメータエリアでの使用を考えると、コリ メータで散乱された荷電粒子が直接電極に入射する ことによる影響が無視できない。この効果を避ける ために電極面積を小さくできるループアンテナを利 用した磁場カップル型 BPM を採用した。図1に ループアンテナ、ビーム、磁場の関係を模式的に示 している。ループアンテナとチャンバー壁とで囲ま れた領域を交差する磁束の時間変化により電場が発 生する。



Figure 1: Schematic drawing of the loop antenna of the BPM and beam.

ビームサイズを無視できるペンシルビームの場合の Sensitivity(S)は以下のように計算できる^[6]。

$$U(x,t) = -\frac{\mu_0 l}{2\pi} [E(x) - F(x)] \frac{dI(t)}{dt}$$
$$\frac{dI(t)}{dt} = -N_B e_0 \frac{1}{\sigma^3 \sqrt{2\pi}} t e^{-\frac{t^2}{2\sigma^2}}$$
$$E(x) = \ln\left(\frac{x - r_0 + a}{x - r_0}\right)$$
$$F(x) = \ln\left(\frac{r_0^2 - r_0 x + ax}{r_0^2 - r_0 x}\right)$$
$$U_1 = U(x,\sigma)$$
$$U_2 = U(-x,\sigma)$$
$$Q = \frac{\Delta}{\Sigma} = \frac{U_1 - U_2}{U_1 + U_2}$$

$$S = \left| \frac{dQ(x)}{dx} \right|$$

 $| dx |_{x=0}$ 上記式で評価した結果を図 2 示す。実線は応答関数 Q(x)の計算結果を示し、データ点はワイヤ法の測定結果である。 x=0 mm 位置の微分係数からs=0.0192 %/mm であった。



Figure 2: A calculated response function (solid line) and measured data (solid point) by the wire method.

図 2 からわかるように応答関数は非直線性を示している。このためにビームサイズが無視できない場合は誤差が生じることになる。設計エミッタンス 54 π (3 σ を仮定)の場合、QFS1、QFS2、QFS3、では σ =10 mm 程度である。この誤差を以下のように評価した。

横方向ビームプロファイルを以下のようにガウス 分布と仮定し、ペンシルビームの場合の応答関数 Q(x)に対いてビーム分布を畳み込み積分をした結果 $\hat{Q}(x_0)$ がビームプロファイルを考慮した応答関数で あるとする。

$$\rho(x,x_0) = \frac{1}{\sigma_x \sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x-x_0)^2}{2\sigma_x^2}}$$
$$\hat{Q}(x_0) = \int \rho(x',x_0)Q(x')dx'$$
よってビーム位置の評価誤差は、
$$\delta x_0 = x'_0 - x_0 \cong \frac{1}{dQ(x)} \delta Q = \frac{1}{dQ(x)} (\hat{Q} - Q)$$
である。図3は計算結果である。



Figure 3: Nonlinearity of the response functions underestimate the beam position in case of real beams. Position shift for the beam having transverse Gaussian distribution.

計算の結果、ビーム位置が 50 mm 以内では変位は 比例の関係になっており、 $\sigma=10$ mm の場合はビー ム中心変位の-2.3%が誤差になる(x=10mm のとき変 位-230 µ m)。

3. 構造と設置誤差

図 4 は構造図、ループアンテナの寸法図、実物の 写真である。BPM ヘッドに真空ダクトを接続した 構造で、ダクトを QM 内部に挿入する。完成時の重 量を減らし設置しやすくし、さらに放射化を抑える ためにチタン製とした。作業エリアがコリメータ遮 蔽壁の内部にあることもあり、固定装置の大きさに は制限がある。作業性を考慮し、本体 C 部の固定用 タップアナに上下 2 式の固定治具を取り付け QM ヨーク側面にあるタップ穴に BPM ヘッドを固定す る片持ち構造を採用した。ビーム通過後の無用な Wake 電場を避けるために A 部、C 部内部を円錐形 に加工している。



Figure 4: Schematic drawing and photos of the BPM.

ループ面積の精度が測定誤差に影響を与えるため に、ループアンテナの設置精度が重要である。ルー プアンテナはビーム上流側を B 部にあるアンテナサ ポートでチャンバーに固定し、多端は N 型フィード スルーの端子に接続した。アンテナサポートは精度 を確保するために B 部と一体構造の削り出しで製作 し、ループアンテナを点溶接したのちアンテナの通 し穴にフィードスルーの丸棒電極を挿入し点溶接し た。実際のループ面積のばらつきはワイヤ法による 校正で補正される。

設置後の測量は A 部と C 部の上部にあるター ゲット座にレーザートラッカー・ターゲットを乗せ 3 次元測定を行った。BPM 固定後には C 部のター ゲット座が固定治具と QM のコイルに隠れて使用で きなくなるため以下の方法で測量した。

- 設置前の QM 上流側、下流側のターゲット 座を測量し、QM 中心ラインを求める
- QM の上部を外し(半割)、下部固定治具 で BPM を固定した後、BPM 上・下流部の ターゲット座を測量する
- QM 上部を戻し、上部固定治具で固定後、
 QM 上下流部と BM 下流部のターゲット座 を測量し大きな変位がないことを確認する

得られた結果から、設置誤差の補正式は、 QFS1 BPM: x' = 0.99998x + 0.00629y + 0.253y' = -0.00628x + 0.99998y - 0.505QFS2 BPM: x' = 0.99999x + 0.00410y + 0.026y' = -0.00410x + 0.99999y - 0.600QFS3 BPM: x' = 0.99998x - 0.00663y - 0.174y' = 0.00663x + 0.99998y - 0.765

であった。ここで(x,y)が補正前の位置、(x',y')が補 正後の位置を表し、第1、第2項が回転を、第3項 がオフセットを表す。y 方向のオフセットが大きい のは BPM の固定が片持ち構造であるため、設置時 に BPM ヘッドの自重で下方向に変位したためであ る。

4. 応答関数校正

インストールに先立ちワイヤ法^[4]で校正データを 取得した。測定範囲は-70 mm~70 mm である。-10 ~10 mm の範囲は 1 mm ピッチで、-20~20 mm の範 囲を 2 mm ピッチで、-70 mm~70 mm の範囲を 10 mm ピッチで測定し、多項式近似した。応答関数は-20~20 mm の範囲は 3 次の多項式で近似し、-70~ 70 mm の範囲を 5 次の多項式で近似した。図 5 に多 項式と測定値のズレを示す。



Figure 5: Fitting error of the response function. Right figure is response function for narrow area of $-20 \sim 20$ mm and the other is that for wide area of $-70 \sim 70$ mm

5 次の多項式を 6 次で試したところ誤差に大きな 変化はなかったため、ビーム位置が 20 mm を超える 場合には 5 次の多項式を使用する。

得られた応答関数により、-20~20 mm の範囲 (small aperture)は \pm 20 μ mの誤差で、-70~70 mmの 範囲(large aperture)は \pm 1 mmの誤差で再現可能であ る。

5. 信号処理系

図 6 に信号処理系を示す。BPM からは 4 m のポ リエチレン充実絶縁体のセミリジットケーブルでコ リメータ遮蔽壁の外に設置した RF トランスフォー マまで伝送し、さらに 3NBT 棟にあるオシロスコー プ(アジレント社製 DSOX4034A:BW 350 MHz、 Sampling 2.5G Sa/s)まで 200 m の高発泡ポリエチレ ン同軸ケーブルで伝送する。オシロスコープで処理 した波形信号は EPICS レコードに変換し信号処理す る。



Figure 6: Data taking system.

350BT の機器は MR の D1 電源棟に設置されてい るが、設置スペースの関係上オシロスコープは 3NBT 棟に設置した。グランドループおよびコモン モードノイズを避けるために 1 次-2 次間のグランド が絶縁されている R&K 社の RF トランスフォーマ TR010-0B (50 Ω 、BW: 0.1~200 MHz)を使用して いる。特性をそろえるために 20 個購入したものの うち、対向電極毎に特性がそろったもの 12 個を使 用した。図 7 に QFS1-BPM 用 RF トランスフォーマ の S21 特性を示す。3BPM の特性のばらつきは平均 0.05%、最大 0.15%である。このばらつきによる ビーム位置誤差は平均 13 μ m、最大 40 μ m 程度であ り、実用上問題ないレベルである。



Figure 7: S21 parameter of the RF transformer for QFS1-BPM.

図 8 にオシロスコープの垂直レンジ、水平レンジ を変えて測定した生波形を示す。ビーム強度はバン チあたり 6.1E11 個で、QFS1-BPM の信号ポートか らのものである。右は K1 タイミングの1 バンチ入 射したものを示している。中央は垂直レンジを拡大 したものである。バンチ通過前のノイズレベルは 高々2mV 程度であるが、バンチ通過後に 0.5-数 GHz の高周波ノイズが観測されており、ノイズレベルは 8 mVpp 程度に悪化している。バンチが励起した Wake 波と、RF トランスフォーマ・BPM ヘッド間 の反射波が重畳したものと考えられるが原因は特定 されていない。右は水平レンジを変更したものであ

り、4 mVpp 程度の 250 kHz ノイズと U、D ポートか らは前バンチ通過後約 1 μ s に 10 mVpp の反射波が 観測された。反射波はすべての BPM で観測されて いるが、他は高々3 mV である。ノイズ成分と反射 の原因は現在調査中である。



Figure 8: Raw signal of the output waveform from QFS1-BPM signal ports.

ビームバンチは 40 ms 毎 2 バンチが 4 回入射され るが、ビームが存在する時間はそれぞれ 1 µs 程度 である。このためデータ取得にはオシロスコープの セグメントメモリ機能を使用し効率的に波形を取得 した^[7]。キッカートリガタイミングに同期して 1 µ s 分のデータを 4 回取得する。しかしながら現状の システムでは垂直精度が 8 bit に制限されてしまう。 これはオシロスコープのファームウェアによるもの ではなく、EPICS レコードのデバイスサポートが原 因である。現状ではこの精度がビーム位置精度を制 限しているため、ソフトウェアの改良が必須である。

図 9 に得られた波形データを示す。ビームの強度 はバンチあたり 1.4E13 であった。左がセグメントメ モリで取得した生波形であり、解析では上記の無用 なノイズ成分を削除するため、この波形を 1 次 BPF(370 kHz-4.34 MHz)の IIR フィルタで処理し(右 の波形) 各々の波高値を計算する。得られた波高値 から Q 値(Δ/Σ)を計算し、応答関数からビーム位置 を算出し、さらに設置誤差を考慮して最終的なビー ム位置を得る。



Figure 9: Waveform of the signal (left). Right figure shows the waveform after 1st order IIR BPF (370 kHz-4.34 MHz).

6. 3-BPM 法による測定精度確認

測定した位置の精度を確認するために 3-BPM 法^[5] を採用した。2014 年の 6 月 24、25 日の連続運転時 に取得したデータを解析した。図 10 は設置した 3 台の BPM の水平位置の相関を示している。データ は 3 次元平面上に分布することがわかっており、図 中の平面は z 軸データと平面の誤差を最小二乗法で 最小化したものである。



Figure 10: Correlation between QFS1-BPM, QFS2-BPM, and QFS3-BPM horizontal beam position.

図 11 は平面からのずれを集計したものである。 実線は分布がガウス分布であると仮定して最小二乗 法で評価した結果である。得られた分散値を表 1 に 示す。



Figure 11: Error distributions of the beam position and fitting results using gauss function.

Table 1: Position Resolution in Unit of [mm] Estimated by Using the 3-BPM Method

	BPM-QFS1	BPM-QFS2	BPM-QFS3
Horizontal	0.159	0.088	0.162
Vertical	0.129	0.109	0.133

7. まとめと今後の課題

350BT 光学パラメータを詳細に研究するためにコ リメータエリアに 3 台の BPM を設置した。コリ メータ部では、散乱ビームが BPM 電極に入射する ことによって発生する擬信号の影響が無視できない ため電極面積を小さくできるループアンテナを利用 した磁場カップル型 BPM を採用した

BPM は QM ヨークに固定治具で固定し、レー ザートラッカーで設置誤差を測定した。水平位置の 平均オフセットは 0.035 mm、-垂直位置の平均オフ セットは平均-0.623 mm であった。垂直位置が下 がっているのは専用の支持架台をもたない片持ち構 造であるためである

各 BPM は設置前にワイヤ法による校正を行い、 応答関数を求めた。ビーム位置が-20~20 mm の範 囲が 3 次元多項式で、それを超える-70~70 mm の

範囲は 5 次元多項式で評価した。評価誤差はビーム 重心位置-20 mm~20 mm の範囲で \pm 20 μ m、-70~ 70 mm の範囲で \pm 1 mm である。ビーム位置は得ら れた応答関数と設置誤差を補正して求める。

測定精度は水平位置の精度が平均 136 μ m、垂直 位置の精度は 124 μ m であった。もっともこの精度 はあくまでも BPM 中心に対する相対誤差であり、 BPM 中心の QM に対するズレは Beam Based Alignment^[8]によって求なければならないが、未実施 である。また、より測定精度を上げるためには各信 号 L、R、U、D に対する測定系のゲインのズレを校 正 し な け れ ば い け な い (Beam Based Gain Calibration^[9])。

残念ながらコリメータで散乱されるビーム由来の 荷電粒子の影響も未確認である。これはビームをコ リメータ Jaw にあてて、確かめることができる。 ビーム試験再開後すぐに確認する予定である。

参考文献

- [1] "Accelerator Technical Design Report for J-PARC", KEK-Report 2002-13 and JAERI-Tech 2003-044.
- [2] H. Harada et al., "OPTICS TUNING AT THE J-PARC 3-50BT LINE", Proc. of the PASJ10, Nagoya, Aug. 3-5, 2013.
- [3] H. Harada, et al., "Optics Tuning in the J-PARC 3-50 Beam Transport Line for Beam Collimation", Proc. of the 2nd J-PARC symposium, Tsukuba, July 12-14, 2014.
- [4] K. Hanamura et al., "DEVELOPMENT OF CALIBRATION SYSTEM FOR BPM AT J-PARC 50GEV SYNCHROTRON", Proc. PASJ3, Sendai, Aug. 2-4, 2006.
- [5] 平松成範,加速器のビームモニタ、平成15年度技術 部職員専門研修,KEK レポート.
- [6] N. Baboi, et al., "MAGNETIC COUPLED BEAM POSITION MONITOR FOR THE FLASH DUMP LINE", Proc. of the BIW10, Santa Fe, New Mexico, US, TUPSM093, p. 420.
- [7] M. Tejima, et al., "SHOT-BY-SHOT BEAM POSITION MONITOR SYSTEM FOR BEAM TRANSPORT LINE FROM RCS TO MR IN J-PARC", Proc. of IPAC'10.
- [8] M. Masuzawa, Proc. of EPAC2000, (2000) 1780.
- [9] M. Tejima *et al.*, "Beam Based Gain Calibration of Beam Position Monitors at J-PARC MR", Proc. Of DIPAC2011, MOPD22, 2011.